Хмельник С. И.

Электромагнитная волна в проводе переменного тока

Аннотация

Предлагается решение уравнений Максвелла для провода переменного тока. Рассматривается структура токов и потоков энергии.

Оглавление

1. Введение

2. Решение системы уравнений Максвелла

3. Напряженности и токи в проводе

4. Потоки энергии

5. Ток и поток энергии в проводе

6.Обсуждение

Приложение 1

Литература

1. Вступление

В [1] дано непротиворечивое решение уравнений Максвелла для вакуума. Ниже предлагается аналогичное решение уравнений Максвелла для провода переменного тока.

Уравнения Максвелла в общем случае в системе СГС имеют вид [2]:

$$\operatorname{rot}(E) + \frac{\mu}{c} \frac{\partial H}{\partial t} = 0, \qquad (1)$$

$$\operatorname{rot}(H) - \frac{\varepsilon}{c} \frac{\partial E}{\partial t} - \frac{4\pi}{c} J = 0, \qquad (2)$$

$$\operatorname{div}(E) = 0, \qquad (3)$$

$$\operatorname{div}(H) = 0, \tag{4}$$

$$J = \frac{1}{\rho}E, \qquad (5)$$

где

J, *H*, *E* - ток проводимости, магнитная и электрическая напряженности соответственно,

ε, μ, ρ - диэлектрическая проницаемость, магнитная проницаемость, удельное сопротивление материала провода.

Далее эти уравнения применяются для анализа структуры переменного тока в проводе. При синусоидальном токе в проводе с удельной индуктивностью *L* и удельным сопротивлением ρ напряженность и ток связаны соотношением вида

$$J = \frac{1}{\rho + i\omega L} E = \frac{\rho - i\omega L}{\rho^2 + (\omega L)^2} E.$$

Отсюда при $\rho \ll \omega L$ находим:

$$I \approx \frac{-i}{\omega L} E.$$

Следовательно, для анализа структуры синусоидального тока в проводе при достаточно высокой частоте условием (5) можно пренебрегать. При этом необходимо решать систему уравнений (1-4), где известен ток J_z , протекающий вдоль провода, т.е. проекция вектора J на ось oz.

2. Решение системы уравнений Максвелла

Рассмотрим решение системы уравнений Максвелла (1.1-1.4) для провода. В системе цилиндрических координат r, φ , z эти уравнения имеют вид [3]:

$$\frac{E_r}{r} + \frac{\partial E_r}{\partial r} + \frac{1}{r} \cdot \frac{\partial E_{\varphi}}{\partial \varphi} + \frac{\partial E_z}{\partial z} = 0, \qquad (1)$$

$$\frac{1}{r} \cdot \frac{\partial E_z}{\partial \varphi} - \frac{\partial E_{\varphi}}{\partial z} = v \frac{dH_r}{dt},$$
(2)

$$\frac{\partial E_r}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial r} = v \frac{dH_{\varphi}}{dt},$$
(3)

$$\frac{E_{\varphi}}{r} + \frac{\partial E_{\varphi}}{\partial r} - \frac{1}{r} \cdot \frac{\partial E_r}{\partial \varphi} = v \frac{dH_z}{dt}, \tag{4}$$

$$\frac{H_r}{r} + \frac{\partial H_r}{\partial r} + \frac{1}{r} \cdot \frac{\partial H_{\varphi}}{\partial \varphi} + \frac{\partial H_z}{\partial z} = 0, \qquad (5)$$

$$\frac{1}{r} \cdot \frac{\partial H_z}{\partial \varphi} - \frac{\partial H_{\varphi}}{\partial z} = q \frac{dE_r}{dt}$$
(6)

$$\frac{\partial H_r}{\partial z} - \frac{\partial H_z}{\partial r} = q \frac{dE_{\varphi}}{dt},\tag{7}$$

$$\frac{H_{\varphi}}{r} + \frac{\partial H_{\varphi}}{\partial r} - \frac{1}{r} \cdot \frac{\partial H_{r}}{\partial \varphi} = q \frac{dE_{z}}{dt} + \frac{4\pi}{c} J_{z}.$$
(8)

где

$$v = -\mu/c, \qquad (9)$$

$$q = \varepsilon/c , \qquad (10)$$

Далее рассматривается только монохроматическое решение. Для сокращения записи в дальнейшем будем применять следующие обозначения:

$$co = \cos(\alpha \varphi + \chi z + \omega t), \tag{11}$$

$$si = sin(\alpha \varphi + \chi z + \omega t),$$
 (12)

где α , χ , ω – некоторые константы.

Представим неизвестные функции в следующем виде:

$$H_r = h_r(r)co, \qquad (13)$$

$$H_{\varphi} = h_{\varphi}(r)si, \qquad (14)$$

$$H_z = h_z(r)si, \tag{15}$$

$$E_r = e_r(r) si, \qquad (16)$$

$$E_{\varphi} = e_{\varphi}(r)co, \qquad (17)$$

$$E_z = e_z(r) co, \qquad (18)$$

$$J_r = j_r(r)co, \qquad (19)$$

$$J_{\varphi} = j_{\varphi}(r)si, \qquad (20)$$

$$J_z = j_z(r)si, \tag{21}$$

где h(r), e(r), j(r) - некоторые функции координаты r.

Непосредственной подстановкой можно убедиться, что функции (13-21) преобразуют систему уравнений (1-8) с четырьмя аргументами r, φ , z, t в систему уравнений с одним аргументом r и неизвестными функциями h(r), e(r), j(r).

Далее предполагается, что существует только ток (21), направленный вдоль оси \mathcal{Z} . Этот ток создается внешним источником. Показывается, что наличие этого тока является причиной существования электромагнитной волны в проводе.

В приложении 1 показано, что у системы (1.1-1.4) при условиях (13-21) <u>существует</u> решение, имеющее следующий вид:

$$e_{\varphi}(r) = Ar^{\alpha - 1}, \qquad (22)$$
$$e_{r}(r) = e_{\varphi}(r), \qquad (23)$$

$$e_{z}(r) = \hat{\chi} \frac{(M-1)}{\sqrt{M}} \frac{\omega \sqrt{\varphi \mu}}{\alpha c} r e_{\varphi}(r), \qquad (24)$$

$$h_r(r) = \hat{\chi} \sqrt{\frac{\varepsilon}{M\mu}} e_{\varphi}(r), \qquad (25)$$

$$h_{\varphi}(r) = -h_r(r), \qquad (26)$$

$$h_z(r) = 0, \qquad (27)$$

$$j_{z}(r) = \frac{\omega}{4\pi} e_{z}(r) = \frac{\chi \omega}{2\pi\alpha} A r^{\alpha}, \qquad (28)$$

где A, c, α, ω – константы.

Сравним решение это решение, и решение, полученное в [1] для вакуума – см. табл. 1. Видно, что (несмотря на идентичность уравнений) эти решения существенно отличаются. Эти различия вызваны наличием внешней электродвижущей силы, в которой $e_z(r) \neq 0$. Она вызывает продольный ток, который существенно изменяет структуру электромагнитной волны.

Таблица 1.

	глава 1	глава 2
χ	$\hat{\chi} \frac{\omega}{c} \sqrt{arphi \mu}$	$\hat{\chi} \frac{\omega}{c} \sqrt{M \epsilon \mu}, \ \hat{\chi} = \pm 1$
j_z	0	$rac{arpi w}{4\pi}e_z(r)$
e_r	. <i>a</i> -1	
e_{φ}	Ar^{a-1}	Ar^{a-1}
e _z	0	$\hat{\chi} rac{(M-1)}{\sqrt{M}} rac{\omega \sqrt{arphi \mu}}{lpha c} r e_{arphi}(r)$
h_r	$-e_{\varphi}(r)$	$\hat{\chi} \sqrt{rac{arepsilon}{M\mu}} e_{arphi}(r)$
h_{φ}	$-h_r(r)$	$-h_r(r)$
h_z	0	0

3. Напряженности и токи в проводе

Далее мы будем рассматривать только функции $j_z(r)$, $e_r(r)$, $e_{\varphi}(r)$, $e_z(r)$, $h_r(r)$, $h_{\varphi}(r)$, $h_z(r)$. Все величины приводятся в системе СГС.

На рис. 1 показаны, например, графики этих функций при A = 1, $\alpha = 3$, $\mu = 1$, $\varepsilon = 1$, $\omega = 300$. Величина $j_z(r)$ показана в единицах (A/MM^2) – в отличие от всех остальных величин, показанных в системе СГС. <u>Увеличение функции</u> $j_z(r)$ <u>при увеличении радиуса объясняет скин-эффект.</u>



Плотность энергии электромагнитной волны определяется как сумма модулей векторов E, H из (2.13, 2.14, 2.16, 2.17, 2.23, 2.24) и равна

$$W = E^{2} + H^{2} = (e_{r}(r)si)^{2} + (e_{\varphi}(r)si)^{2} + (h_{r}(r)co)^{2} + (h_{\varphi}(r)co)^{2}$$

или

$$W = \left(e_r(r)\right)^2 + \left(e_{\varphi}(r)\right)^2 \tag{1}$$

- см. также рис. 1. Таким образом, <u>плотность энергии</u> электромагнитной волны постоянна на всех точках окружности <u>данного радиуса</u>. На рис. 2 для демонстрации <u>сдвига фаз между компонентами</u> <u>волны</u> показаны функции

 $co = cos(\alpha \varphi + \chi z + \omega t), \quad si = sin(\alpha \varphi + \chi z + \omega t)$ или эквивалентные им при z = ct функции

$$co = \cos\left(\alpha\varphi + \frac{2\omega}{c}z\right), \qquad si = \sin\left(\alpha\varphi + \frac{2\omega}{c}z\right)$$
 (4a)

ИЛИ

$$co = \cos(\alpha \varphi + 2\chi z), \qquad si = \sin(\alpha \varphi + 2\chi z)$$
 (4B)

При $\varphi = 0$, $2\omega/c = 0.1$ эти функции принимают вид $co = \cos(z)$, $si = \sin(z)$ и показаны на рис. 2.



Найдем <u>среднее значение плотности амплитуды тока</u> в проводе с радиусом R:

$$\overline{J_z} = \frac{1}{\pi R^2} \iint_{r,\varphi} [J_z] dr \cdot d\varphi \,. \tag{5}$$

С учетом (2.21) найдем:

$$\overline{J_z} = \frac{1}{\pi R^2} \iint_{r,\varphi} [j_z(r)si] dr \cdot d\varphi$$
(5a)

Далее найдем:

$$\overline{J_z} = \frac{1}{\pi R^2} \int_0^R j_z(r) \left(\int_0^{2\pi} (si \cdot d\varphi) \right) dr \cdot$$

С учетом (2) найдем:

$$\overline{J_z} = \frac{1}{\alpha \pi R^2} \int_0^R j_z(r) \left(\cos(2\alpha \pi + \frac{2\omega}{c}z) - \cos(\frac{2\omega}{c}z) \right) dr$$

ИЛИ

$$\overline{J_z} = \frac{1}{\alpha \pi R^2} \left(\cos(2\alpha \pi) - 1 \right) \cdot J_{zr}, \qquad (6)$$

где

$$J_{zr} = \int_{0}^{R} j_{z}(r) dr \,. \tag{7}$$

С учетом (2.28) найдем:

$$J_{zr} = \frac{A\chi a\omega}{2\pi\alpha} \int_{0}^{R} (r^{\alpha}) dr$$
⁽⁹⁾

ИЛИ

$$J_{zr} = \frac{A\chi \omega}{2\pi\alpha(\alpha+1)} R^{\alpha+1}.$$
 (10)

На рис. 3 показана функция $\overline{J_z}(\alpha)$ (6, 10) при A = 1, $\chi = 0.03$. На этом рисунке пунктирная и сплошная кривые относятся соответственно к R = 2 и R = 1.75. Из (6, 8) и рис. 3 следует, что при определенном распределении величины $j_z(r)$ <u>среднее</u> <u>значение плотности амплитуды тока</u> $\overline{J_z}$ существенно зависит от α .



Ток определяется как

$$J = \frac{\varepsilon}{c} \frac{\partial E}{\partial t},\tag{9}$$

или, с учетом (2.13-2.21):

$$J_r = \frac{\omega}{c} e_r(r) co , \qquad (10)$$

$$J_{\varphi} = \frac{\omega}{c} e_{\varphi}(r) si, \qquad (11)$$

$$J_z = \left(\frac{\partial \omega}{c} e_z(r) + j_z\right) si.$$
⁽¹²⁾

Можно говорить о линиях этих токов. Так, например, ток J_{z} . течет по прямым, параллельным оси провода. Мы рассмотрим линию суммарного тока.

Можно скорость распространения полагать, ЧТО тока смещения не зависит от направления тока. В частности, при фиксированном радиусе путь, пройденный током по окружности, и путь, пройденный им по вертикали будут равны. Следовательно, при фиксированном радиусе можно полагать, что

$$z = \gamma \cdot \varphi \tag{13}$$

где у – константа. На основе этого предположения можно преобразовать функции (4в) к виду

$$co = \cos(\alpha \varphi + 2\chi \gamma \varphi), \quad si = \sin(\alpha \varphi + 2\chi \gamma \varphi)$$
 (14)

и построить соответствующую траекторию тока.



На рис. 4 показаны две винтовые линии суммарного тока, описываемые функциями вида

$$co = \cos((\alpha + 2)\varphi), \qquad si = \sin((\alpha + 2)\varphi).$$

На рис. 4 толстая линия построена при $\alpha = 1.8$, а тонкая линия - при $\alpha = 2.5$.

Из (2.19-2.21, 14) следует, что токи будут сохранять свою величину при данных r, φ (независимо от z) в том случае, если постоянной является величина

$$\beta = (\alpha + 2\chi\gamma). \tag{15}$$

Далее на основе (14, 15) будем применять формулы $co = \cos(\beta \varphi), \quad si = \sin(\beta \varphi).$ (16)

4. Потоки энергии

Плотность потока электромагнитной энергии – вектор Пойнтинга определяется формулой

$$S = \eta E \times H , \qquad (1)$$

где

$$\eta = c/4\pi \,. \tag{2}$$

В цилиндрических координатах r, φ, z плотность потока электромагнитной энергии имеет три компоненты S_r, S_{φ}, S_z , направленные вдоль радиуса, по окружности, вдоль оси соответственно. Они определяются по формуле

$$S = \begin{bmatrix} S_r \\ S_{\varphi} \\ S_z \end{bmatrix} = \eta (E \times H) = \eta \begin{bmatrix} E_{\varphi} H_z - E_z H_{\varphi} \\ E_z H_r - E_r H_z \\ E_r H_{\varphi} - E_{\varphi} H_r \end{bmatrix}.$$
(4)

Из (2.13-2.18) следует, что поток, проходящий через данное сечение провода в данный момент времени,

$$\overline{S} = \begin{bmatrix} \overline{S_r} \\ \overline{S_{\varphi}} \\ \overline{S_z} \end{bmatrix} = \eta \iint_{r,\varphi} \begin{bmatrix} s_r \cdot si^2 \\ s_{\varphi} \cdot si \cdot co \\ s_z \cdot si \cdot co \end{bmatrix} dr \cdot d\varphi.$$
(5)

где

$$s_{r} = (e_{\varphi}h_{z} - e_{z}h_{\varphi})$$

$$s_{\varphi} = (e_{z}h_{r} - e_{r}h_{z}).$$

$$s_{z} = (e_{r}h_{\varphi} - e_{\varphi}h_{r})$$
(6)



Этим величинам равна плотность того потока энергии, который при данном радиусе распространяется по радиусу, по окружности и вдоль оси OZ соответственно. На рис. 5 показаны графики этих функций в зависимости от радиуса при $A=1, \alpha=3, \mu=1, \varepsilon=1, \omega=300.$

Поток энергии вдоль оси ОZ и равен

$$\overline{S_z} = \eta \iint_{r,\varphi} [s_z \cdot si \cdot co] dr \cdot d\varphi.$$
⁽⁷⁾

Найдем *s*_z. Из (6, 2.22, 2.23, 2.26) получаем:

$$s_z = -2e_{\varphi}h_r = -\hat{\chi}\sqrt{\frac{\varepsilon}{M\mu}}e_{\varphi}^2(r) \tag{9}$$

ИЛИ

$$s_z = Q r^{2\alpha - 2}, \tag{10}$$

где

$$Q = A^2 \hat{\chi} \sqrt{\frac{\varepsilon}{M\mu}}$$
(11)

В приложении 2 из [1] показано, что из (7) следует, что

$$\overline{S} = \frac{c}{16\alpha\pi} (1 - \cos(4\alpha\pi)) \int_{r} (s_z(r)dr).$$
⁽¹²⁾

Пусть *R* – <u>радиус цилинарического провода</u>. Тогда из (12) получаем, как в главе 1,

$$S_{\rm int} = \int_{r=0}^{R} (s_z(r)dr) = \frac{Q}{2\alpha - 1} R^{2\alpha - 1},$$
(13)

$$S_{alfa} = \frac{1}{\alpha} \left(1 - \cos(4\alpha\pi) \right), \tag{14}$$

$$\overline{S} = \frac{c}{16\pi} S_{alfa} S_{\text{int}} \,. \tag{15}$$

Объединяя формулы (11-15), получаем:

$$\overline{S_z} = \frac{c}{16\pi} \frac{1}{\alpha} (1 - \cos(4\alpha\pi)) A^2 \sqrt{\frac{\varepsilon}{M\mu}} \frac{\hat{\chi}}{2\alpha - 1} R^{2\alpha - 1}$$

ИЛИ

$$\overline{S_z} = \frac{\hat{\chi}A^2 c (1 - \cos(4\alpha\pi))}{8\pi\alpha(2\alpha - 1)} \sqrt{\frac{\varepsilon}{M\mu}} R^{2\alpha - 1}.$$
(16)

Этот поток энергии не зависит от координаты и потому сохраняет свое значение на протяжении всего провода.



На рис. 7 показана функция $\overline{S}(\alpha)$ (16) при $A=1, M=10^{13}, \mu=1, \varepsilon=1$. На рис. 7 пунктирная и сплошная кривые относятся соответственно к R=2 и R=1.8.

Поскольку поток энергии и энергия связаны соотношением $S = W \cdot c$, то из (15) можно найти энергию в единице длины провода:

(17)



Как следует из (7, 3.16), плотность потока энергии на окружности данного радиуса определяется функцией вида

$$\overline{S}_{rz} = s_z \sin(2\beta\varphi). \tag{18}$$

На рис. 8 показана функция (18) при $s_z = r^{2\alpha-2}$ - см. (10). Показаны две кривые при $\alpha = 1.4$ и двух значениях радиуса: r = 1(толстая линия) и r = 2 (тонкая линия).

На рис. 9 показана функция *S* (18) на всей плоскости сечения провода при $s_z = r^{2\alpha-2}$ и $\alpha = 1.4$. При этом в верхнем окне показана та часть графика функции *S*, где *S* > 0 - *S*plus, а в нижнем окне показана та часть графика функции *S*, где *S* < 0 - *S*minus, причем эта часть для наглядности показана с обратным знаком. На этом рисунке видно, что

S = Splus + Sminus > 0,

т.е. суммарный вектор плотности потока направлен в сторону увеличения *z* - в сторону нагрузки. Однако существуют две составляющие этого вектора: составляющая Splus, направленная в сторону нагрузки, и составляющая Sminus, направленная в сторону

источника тока. Эти составляющие потока переносят активную и реактивную энергию соответственно.



Итак,

- плотность потока неравномерно распределена по сечению потока – существует картина распределения плотности потока по сечению провода;
- эта картина <u>сохраняется</u> при перемещении по оси ОZ;
- поток энергии (15), проходящий через площадь сечения, не зависит от *t*, *z* и это соответствует закону сохранения энергии,
- поток энергии имеет две противоположно направленные составляющие, которые переносят активную и реактивную энергии; таким образом, <u>отсутствует необходимость в</u> <u>представлении мнимого вектора Пойнтинга</u>.

5. Ток и поток энергии в проводе

Можно сказать, что поток массовых частиц (массовый ток) "*несёт*" поток кинетической энергии, которая выделяется при столкновении с преградой. Точно также электрический ток "*несёт*" поток электромагнитной энергии, которая выделяется в нагрузке. Это утверждение обсуждается и обосновывается в [4-9]. Отличие между этими двумя случаями состоит в том, что величина массового тока полностью определяет величину кинетической энергии. Однако во втором случае величина электрического тока <u>НЕ</u> величину электромагнитной энергии, которая определяет нагрузке. Следовательно, переносимая выделяется в величина электромагнитной энергии поток энергии _ определяется структурой тока. Покажем это.

Как следует из (3.10), среднее значение плотности амплитуды тока $\overline{J_z}$ в проводе с данным радиусом R зависит от двух параметров: α и A. При данной плотности можно найти зависимость между этими параметрами, которая следует из (3.10):



$$A = \frac{2\pi\alpha(\alpha+1)}{\chi\omega} R^{-\alpha-1} J_{zr}.$$
 (1)

Как следует из (4.16), плотность потока энергии *S* вдоль провода также зависит от двух параметров: α и *A*. На рис. 10 показаны зависимости (1) и (4.16) при данных $\overline{J_z} = 2$, R = 2. При этом прямая линия изображает постоянную плотность тока (в масштабе 1000), сплошная линия – плотность потока, пунктирная линия – параметр A (в масштабе 1000). Здесь *A* вычисляется по (1), плотность потока энергии *S* по (4.16) при данном *A*. Видно, что при одной и той же плотности тока плотность потока может принимать совершенно различные значения.

6. Обсуждение

Показано, что в проводе переменного тока распространяется электромагнитная волна, а математическое описание этой волны является решение уравнений Максвелла.

Это решение во многом совпадает с тем, которое ранее найдено для электромагнитной волны, распространяющейся в вакууме [1].

Оказалось, что ток распространяется в проводе по спиральной траектории, а плотность спирали зависит от плотности потока электромагнитной энергии, передаваемой по проводу в нагрузку, т.е. от передаваемой мощности. При этом основной поток энергии распространяется вдоль и внутри провода.

Приложение 1.

Рассматривается решение уравнений (2.1-2.8) в виде функций (2.13-2.18). Далее производные по r будем обозначать штрихами. Перепишем уравнения (2.1-2.8) с учетом (2.11, 2.12) в виде

$$\frac{e_r(r)}{r} + e'_r(r) - \frac{e_{\varphi}(r)}{r} \alpha - \chi \cdot e_z(r) = 0, \qquad (1)$$

$$-\frac{1}{r} \cdot e_z(r)\alpha + e_\varphi(r)\chi - \frac{\mu\omega}{c}h_r = 0,$$
(2)

$$e_r(r)\chi - e'_z(r) + \frac{\mu\omega}{c}h_{\varphi} = 0,$$
(3)

$$\frac{e_{\varphi}(r)}{r} + e_{\varphi}'(r) - \frac{e_r(r)}{r} \cdot \alpha + \frac{\mu\omega}{c}h_z = 0, \tag{4}$$

$$\frac{h_r(r)}{r} + h_r'(r) + \frac{h_{\varphi}(r)}{r}\alpha + \chi \cdot h_z(r) = 0, \qquad (5)$$

$$\frac{1}{r} \cdot h_z(r)\alpha - h_{\varphi}(r)\chi - \frac{\omega}{c}e_r = 0, \qquad (6)$$

$$-h_r(r)\chi - h'_z(r) + \frac{\omega}{c}e_{\varphi} = 0, \tag{7}$$

$$\frac{h_{\varphi}(r)}{r} + h_{\varphi}'(r) + \frac{h_r(r)}{r} \cdot \alpha + \frac{\omega}{c} e_z(r) = \frac{4\pi}{c} j_z(r), \qquad (8)$$

Умножим (5) на
$$\left(-\frac{\mu\omega}{c\chi}\right)$$
. Тогда получим:
 $-\frac{\mu\omega}{c\chi}\frac{h_r(r)}{r}-\frac{\mu\omega}{c\chi}h'_r(r)-\frac{\mu\omega}{c\chi}\frac{h_{\varphi}(r)}{r}\alpha-\frac{\mu\omega}{c}h_z(r)=0.$ (9)

Сравнивая (4) и (9), замечаем, что они совпадают, если

$$\begin{cases}
h_{z} \neq 0 \\
-\frac{\mu \cdot \omega}{c\chi} h_{\varphi}(r) = e_{r}(r), \\
\frac{\mu \cdot \omega}{c\chi} h_{r}(r) = e_{\varphi}(r),
\end{cases}$$
^(9a)

или, если

$$\begin{cases} h_{z} = 0, \\ -M \frac{\mu \cdot \omega}{c\chi} h_{\varphi}(r) = e_{r}(r), \\ M \frac{\mu \cdot \omega}{c\chi} h_{r}(r) = e_{\varphi}(r), \end{cases}$$
^(9B)

где - М - константа. Далее будем пользоваться формулами

$$-M \frac{\mu \cdot \omega}{c\chi} h_{\varphi}(r) = e_r(r), \qquad (10)$$

$$M \frac{\mu \cdot \omega}{c\chi} h_r(r) = e_{\varphi}(r), \qquad (11)$$

где - *M* = 1 для случая (9а). Перепишем (2, 3, 6, 7) в виде:

$$e_{z}(r) = \frac{\chi r}{\alpha} e_{\varphi}(r) - \frac{r}{\alpha} \frac{\mu \omega}{c} h_{r}(r), \qquad (12)$$

$$e'_{z}(r) = e_{r}(r)\chi + \frac{\mu\omega}{c}h_{\varphi}(r), \qquad (13)$$

$$h_{z}(r) = \frac{\chi r}{\alpha} h_{\varphi}(r) + \frac{r}{\alpha} \frac{\varepsilon \cdot \omega}{c} e_{r}(r), \qquad (14)$$

$$h'_{z}(r) = -h_{r}(r)\chi + \frac{\varepsilon \cdot \omega}{c}e_{\varphi}(r), \qquad (15)$$

Подставим (10, 11) в уравнения (12, 13). Тогда получим:

$$e_{z}(r) = \left(\chi - \frac{\chi}{M}\right) \frac{r}{\alpha} e_{\varphi}(r) = \frac{(M-1)}{M} \frac{\chi r}{\alpha} e_{\varphi}(r), \qquad (16)$$

$$e'_{z}(r) = \left(\chi - \frac{\chi}{M}\right)e_{r}(r)\chi = \frac{(M-1)}{M}\chi e_{r}(r).$$
⁽¹⁷⁾

Подставим (10, 11) в уравнения (14, 15). Тогда получим:

$$h_{z}(r) = \left(\chi - M \frac{\varepsilon \cdot \omega}{c} \frac{\mu \cdot \omega}{c\chi}\right) \frac{r}{\alpha} h_{\varphi}(r) = \frac{r}{\alpha c^{2} \chi} \left(c^{2} \chi^{2} - M \varepsilon \mu \omega^{2}\right) h_{\varphi}(r), \quad (18)$$

$$h'_{z}(r) = \left(-\chi + M \frac{\varepsilon \cdot \omega}{c} \frac{\mu \cdot \omega}{c\chi}\right) h_{r}(r) = \frac{-1}{c^{2}\chi} \left(c^{2}\chi^{2} - M \omega^{2}\right) h_{r}(r).$$
(19)

Дифференцируя (16) и сравнивая с (17), находим:

$$\frac{(M-1)}{M}\frac{\chi}{\alpha}\left(re_{\varphi}(r)\right)' = \frac{(M-1)}{M}\chi e_{r}(r)$$

ИЛИ

$$\left(re_{\varphi}(r)\right)' = \alpha e_r(r)$$

ИЛИ

$$\left(e_{\varphi}(r)+r\cdot e_{\varphi}'(r)\right)=\alpha e_{r}(r).$$
⁽²⁰⁾

Из (1, 16) находим:

$$\frac{e_r(r)}{r} + e'_r(r) - \frac{e_{\varphi}(r)}{r} \alpha - \frac{(M-1)}{M} \chi^2 \frac{r}{\alpha} e_{\varphi}(r) = 0$$
(23)

Из физических соображений следует принять, что

$$h_z(r) = 0. (24)$$

Тогда из (18) находим:

$$\left(c^2\chi^2 - M \omega^2\right) = 0$$

ИЛИ

$$\chi = \hat{\chi} \frac{\omega}{c} \sqrt{M \alpha \mu}, \quad \hat{\chi} = \pm 1.$$
⁽²⁵⁾

Из (16, 25) находим:

$$e_{z}(r) = (M-1)\frac{\chi r}{\alpha}e_{\varphi}(r) = \frac{(M-1)}{M}\hat{\chi}\frac{\omega}{c}\sqrt{M\epsilon\mu}\frac{r}{\alpha}e_{\varphi}(r)$$

ИЛИ

$$e_{z}(r) = \hat{\chi} \frac{(M-1)}{\sqrt{M}} \frac{\omega \sqrt{\varepsilon \mu}}{\alpha c} r e_{\varphi}(r)$$
(25a)

При $\omega << c$ из (25) находим, что

$$\left|\chi\right| << 1. \tag{26}$$

Тогда в уравнении (23) величиной χ^2 можно пренебречь и получить уравнение вида

$$\alpha \cdot \boldsymbol{e}_{\varphi}(\boldsymbol{r}) = \boldsymbol{e}_{\boldsymbol{r}}(\boldsymbol{r}) + \boldsymbol{r} \cdot \boldsymbol{e}_{\boldsymbol{r}}'(\boldsymbol{r}) \,. \tag{27}$$

Из (27, 20) в силу симметрии находим:

$$e_r(r) = e_{\varphi}(r), \qquad (28)$$

$$\alpha \cdot e_{\varphi}(r) = e_{\varphi}(r) + r \cdot e_{\varphi}'(r).$$
⁽²⁹⁾

Решение этого уравнения имеет вид:

$$e_{\varphi}(r) = Ar^{\alpha - 1},\tag{30}$$

что можно проверить подстановкой (30) в (29). Из (11, 25) находим

$$h_r(r) = \hat{\chi} \sqrt{\frac{\varepsilon}{M\mu}} e_{\varphi}(r), \qquad (31)$$

а из (10, 28) находим

$$h_{\varphi}(r) = -h_r(r) \,. \tag{32}$$

Наконец, из (8, 32) находим

$$j_{z}(r) = \frac{c}{4\pi} \left(-\frac{h_{r}(r)}{r} - h_{r}'(r) + \frac{h_{r}(r)}{r} \cdot \alpha + \frac{\omega}{c} e_{z}(r) \right)$$
(33)

С учетом (30,31) замечаем, что сумма первых трех слагаемых равна нулю, и тогда

$$j_z(r) = \frac{\omega}{4\pi} e_z(r). \tag{34}$$

Итак, окончательно получаем:

$$e_{\varphi}(r) = Ar^{\alpha - 1},\tag{30}$$

$$e_r(r) = e_{\varphi}(r), \qquad (28)$$

$$e_{z}(r) = \hat{\chi} \frac{(M-1)}{\sqrt{M}} \frac{\omega \sqrt{\epsilon \mu}}{\alpha c} r e_{\varphi}(r)$$
(25a)

$$h_r(r) = \hat{\chi} \sqrt{\frac{\mathcal{E}}{M\mu}} e_{\varphi}(r), \qquad (31)$$

$$h_{\varphi}(r) = -h_r(r), \qquad (32)$$

$$h_z(r) = 0, \qquad (24)$$

$$j_z(r) = \frac{\partial \partial}{4\pi} e_z(r).$$
(34)



Точность решения

Для анализа точности решения можно при данных значениях всех констант найти невязки уравнений (1-7). На рис. 0 показана зависимость логарифма среднеквадратичной невязки N от параметра α - $\ln N = f(\alpha)$ при A = 1, $\omega = 300$, $\mu = 1$, $\varepsilon = 1$.

Литература

Примечание:

Vixra - viXra Funding, <u>http://vixra.org/funding</u>, DNA – Доклады независимых авторов, ISSN 2225-6717, <u>http://dna.izdatelstwo.com/</u>

- 1. Хмельник С.И. Второе решение уравнений Максвелла, ViXra, 2016-01-26, <u>http://vixra.org/abs/1601.0292</u>; DNA, № 35, 2016 см. <u>здесь</u>.
- 2. Розанов Н.Н. Специальные разделы математической физики. Часть 3. Электромагнитные волны в вакууме. ИТМО. Санкт-Петербург, 2005.
- 3. Андре Анго. Математика для электро- и радиоинженеров, изд. «Наука», Москва, 1964, 772 с.
- 4. Хмельник С.И. Математическая модель электрического торнадо, ViXra, 2015-04-11, <u>http://vixra.org/abs/1504.0088</u>; DNA, № 33, 2015, см. <u>здесь</u>.
- 5. Хмельник С.И. Вторая структура постоянного тока, ViXra, 2015-11-21, <u>http://vixra.org/abs/1511.0206;</u> DNA, № 35, 2016, см. <u>здесь</u>.
- 6. Хмельник С.И. Поток электромагнитной энергии в проводнике с переменным током, ViXra, 2015-03-10, <u>http://vixra.org/abs/1503.0068;</u>
- 7. Хмельник С.И. Поток электромагнитной энергии в проводнике с постоянным током, DNA, № 32, 2015; ViXra, 2015-03-07, <u>http://vixra.org/abs/1503.0048</u>
- 8. Хмельник С.И. Структура постоянного тока, DNA, № 33, 2015; ViXra, 2015-03-29, <u>http://vixra.org/abs/1503.0241</u>
- 9. Хмельник С.И. Структура потока электромагнитной энергии в проводе с постоянным током, DNA, № 33, 2015; ViXra, 2015-04-08, <u>http://vixra.org/abs/1504.0061</u>